

Prof. Dr. Alfred Toth

Systemtheoretische Verbände

1. Zur mathematischen Verbandstheorie vgl. Hermes (1967), zu ihrer ersten Anwendung auf die Semiotik vgl. Beckmann (1976). Im folgenden gehen wir, ausgehend von der ontisch-semiotischen Isomorphie, von dreistelligen ontischen Verbänden der Struktur $R = [X, Y, Z]$ mit $X, Y, Z \in \{S^* = [S, U, E]\}$ (vgl. Toth 2015) aus, wobei wir zwischen 3-, 2- und 1-S-Verbänden unterscheiden.

2.1. 3-S-Verbände

$R = [S, S, S]$



Rue Lacépède, Paris

2.2. 2-S-Verbände

2.2.1. $R = [S, S, U]$



Rue de Provence, Paris

2.2.2. $R = [S, U, S]$



Passage Beaufils, Paris

2.2.3. $R = [U, S, S]$



Rue des Haies, Paris

2.2.4. $R = [S, S, E]$



Rue Gabrielle, Paris

2.2.5. R = [S, E, S]



Rue de Cotte, Paris

2.2.6. R = [E, S, S]



Rue Mauconseil, Paris

2.3. 1-S-Verbände

2.3.1. $R = [S, U, E]$



Rue de Poissy, Paris

2.3.2. $R = [S, E, U]$



Rue du Figuier, Paris

2.3.3. $R = [U, S, E]$



Rue de Dantzig, Paris

2.3.4. $R = [U, E, S]$



Rue Dunois, Paris

2.3.5. $R = [E, S, U]$



Rue André Pascal, Paris

2.3.6. $R = [E, U, S]$



Rue de Condé, Paris

Literatur

Beckmann, Peter, Verbandtheoretische Darstellung der Subzeichen und Zeichenklassen. In: Semiosis 2, 1976, S. 31-36

Hermes, Hans, Einführung in die Verbandstheorie. 2. Aufl. Berlin 1967

Toth, Alfred, Zu einer triadischen System-Definition. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2015

1.3.2016