#### Prof. Dr. Alfred Toth

#### Systemtheoretische Verbände

1. Zur mathematischen Verbandstheorie vgl. Hermes (1967), zu ihrer ersten Anwendung auf die Semiotik vgl. Beckmann (1976). Im folgenden gehen wir, ausgehend von der ontisch-semiotischen Isomorphie, von dreistelligen ontischen Verbände der Struktur  $R = [X, Y Z] \text{ mit } X, Y, Z \in \{S^* = [S, U, E]\}$  (vgl. Toth 2015) aus, wobei wir zwischen 3-, 2- und 1-S-Verbänden unterscheiden.

#### 2.1. 3-S-Verbände

R = [S, S, S]



Rue Lacépède, Paris

#### 2.2. 2-S-Verbände

## 2.2.1. R = [S, S, U]



Rue de Provence, Paris

$$2.2.2. R = [S, U, S]$$



Passage Beaufils, Paris

# 2.2.3. R = [U, S, S]



Rue des Haies, Paris

## 2.2.4. R = [S, S, E]



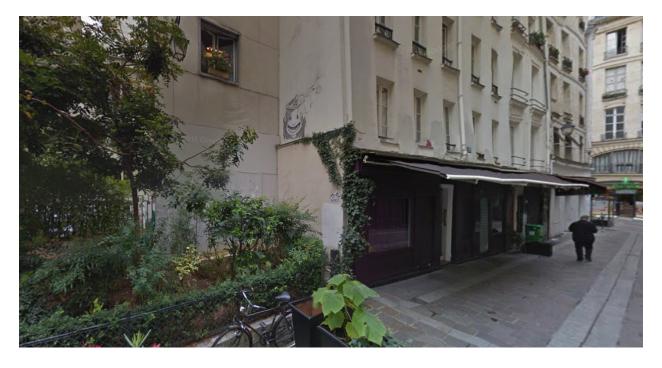
Rue Gabrielle, Paris

## 2.2.5. R = [S, E, S]



Rue de Cotte, Paris

2.2.6. R = [E, S, S]



Rue Mauconseil, Paris

#### 2.3. 1-S-Verbände

## 2.3.1. R = [S, U, E]



Rue de Poissy, Paris

$$2.3.2. R = [S, E, U]$$



Rue du Figuier, Paris

# 2.3.3. R = [U, S, E]



Rue de Dantzig, Paris

2.3.4. R = [U, E, S]



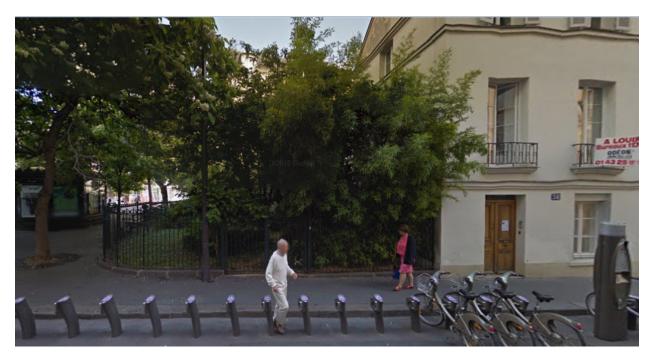
Rue Dunois, Paris

## 2.3.5. R = [E, S, U]



Rue André Pascal, Paris

$$2.3.6. R = [E, U, S]$$



Rue de Condé, Paris

#### Literatur

Beckmann, Peter, Verbandtheoretische Darstellung der Subzeichen und Zeichenklassen. In: Semiosis 2, 1976, S. 31-36

Hermes, Hans, Einführung in die Verbandstheorie. 2. Aufl. Berlin 1967

Toth, Alfred, Zu einer triadischen System-Definition. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2015

1.3.2016